

การออกแบบระบบควบคุมทางไฟฟ้าของเครื่องจักรกลอัตโนมัติ

วันที่จัด วันที่ 9 – 11 ตุลาคม 2561 (3 วัน)

สถานที่ ณ ห้องสัมมนา ศูนย์ค้นคว้าและพัฒนาเทคโนโลยีการผลิตทางอุตสาหกรรม

เวลา 09.00 – 16.00 น. (ลงทะเบียน 08.30 น.)

จำนวน 20 ท่าน

ค่าลงทะเบียน 8,900 บาท (ไม่มีภาษีมูลค่าเพิ่ม)

ปัจจุบันอุตสาหกรรมการผลิตต่างๆ ทั้งทางด้านอุปกรณ์การแพทย์ ขนส่ง ระบบราง อาหาร บรรจุก๊าซ ยานยนต์ ล้วนแล้วต้องอาศัยเครื่องจักรกลอัตโนมัติ เป็นหัวใจสำคัญในการเพิ่มผลผลิต และยิ่งเข้าสู่การแข่งขันในยุค Thailand Industry 4.0 ด้วยแล้ว สถานประกอบการต่างๆ ในภาคอุตสาหกรรมการผลิต จำเป็นที่จะต้องพัฒนา บุคลากรให้มีความรู้ความสามารถทางด้าน การออกแบบเครื่องจักรกลอัตโนมัติ โดยเฉพาะอย่างยิ่งในส่วนของระบบควบคุมทางไฟฟ้า ซึ่งในปัจจุบันยังขาดแคลนอยู่เป็น จำนวนมาก เพื่อให้สามารถสร้าง ซ่อมบำรุง และเลือกใช้เทคโนโลยีทางด้านนี้ได้ อย่างมีประสิทธิภาพ ด้วยเหตุผลดังกล่าวข้างต้นทางศูนย์ค้นคว้าและพัฒนาเทคโนโลยีการผลิต ทางอุตสาหกรรม ภาควิศวกรรมเครื่องกล มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ จึงได้จัด หลักสูตรอบรม “การออกแบบระบบควบคุมทางไฟฟ้าของเครื่องจักรกลอัตโนมัติ” ขึ้นเพื่อตอบสนองผู้ที่สนใจใฝ่รู้ทุกท่าน โดยจุดเด่นของหลักสูตรนี้ จะอธิบายถึงพื้นฐาน การทำงานและการประยุกต์ใช้เซ็นเซอร์แบบต่างๆ การเขียนโปรแกรม PLC และการต่อ สายใช้งานจริงในตู้คอนโทรล โดยเน้นฝึกภาคปฏิบัติโดยเฉพาะ

วิทยากร

คุณประดิษฐ์ ตะเคียนศก

ผู้มีประสบการณ์ทางด้าน การออกแบบโปรแกรม PLC ไม่น้อยกว่า 20 ปี

คุณประพัทธ์ คุ้มปลิวังค์

ผู้เชี่ยวชาญประจำศูนย์ RD IPT ม.เกษตรศาสตร์ (บางเขน)

คุณสมบัติผู้เข้าอบรม

ช่างเทคนิค วิศวกร และผู้สนใจที่เกี่ยวข้องกับงานทางด้าน การออกแบบ ซ่อมบำรุง และการจัดการเทคโนโลยีที่เกี่ยวข้องกับเครื่องจักรกลอัตโนมัติ

หัวข้อการอบรม

1. เซ็นเซอร์แบบต่างๆ และการประยุกต์ใช้งาน

2. คุณสมบัติของ PLC

3. การต่อสาย PLC (PLC Wiring)

- ฝึกปฏิบัติการต่อสายต่างๆ ภายในตู้ควบคุม (Workshop 1)

4. คำสั่งพื้นฐานของ PLC

5. การแปลงวงจรหน้าสัมผัสของรีเลย์เป็นวงจรแลดเดอร์ (Ladder Diagram)

6. การวิเคราะห์เงื่อนไขการทำงานของระบบควบคุมให้เป็นภาษาแลดเดอร์

7. การเขียนโปรแกรม PLC เชื่อมต่อกับจอแบบสัมผัส (Touch Screen Panel)

- ฝึกปฏิบัติการเขียนโปรแกรม PLC (Workshop 2)

8. การประยุกต์ใช้ PLC ในงานที่เกี่ยวข้องกับการควบคุมตำแหน่ง (Positioning Control)

9. การประยุกต์ใช้งาน PLC ในการควบคุมอินเวอร์เตอร์ (Inverter)

10. การประยุกต์ใช้งาน PLC ในการควบคุมเซอร์โวมอเตอร์ (Servo Motor)

11. การประยุกต์ใช้งาน PLC ในการควบคุมนิวแมติกส์ไฟฟ้า

- ฝึกปฏิบัติการประยุกต์ใช้งานควบคุมตำแหน่ง (Workshop 3)



* ผู้จัดขอสงวนสิทธิ์เปลี่ยนแปลงวันอบรมกรณีมีความจำเป็น โดยจะแจ้งให้ทราบล่วงหน้าภายใน 5 วันก่อนถึงกำหนดการอบรม

* ผู้ที่ได้รับวุฒิบัตรการอบรม จะต้องผ่านการอบรมเต็มตามชั่วโมงของหลักสูตรเท่านั้น

RD IPT KU ใบลงทะเบียนการฝึกอบรม

* กรุณาเขียนด้วยตัวบรรจง เพื่อความถูกต้องในการออกเอกสาร

หลักสูตร “การออกแบบระบบควบคุมทางไฟฟ้าของเครื่องจักรกลอัตโนมัติ”

ข้าพเจ้า นาย/นาง/นางสาวนามสกุล.....

NameSurname.....

ตำแหน่ง.....บริษัท

ที่อยู่.....

รหัสไปรษณีย์.....โทรศัพท์.....โทรสาร.....มือถือ.....

ผู้ประสานงานโทรศัพท์.....E-mail.....

วิธีการชำระเงิน

โอนเข้าบัญชี “ศูนย์ค้นคว้าและพัฒนาเทคโนโลยีการผลิตทางอุตสาหกรรม” เลขบัญชี 069-2-16854-5 บัญชีออมทรัพย์ ธนาคารทหารไทย

สาขามหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ (กรุณา FAX ใบลงทะเบียนการฝึกอบรม พร้อมใบ PAY-IN มาที่ ฝ่ายการศึกษาและสัมมนา 0-2579-4576 หรือ

E-mail : tst_rdipt@hotmail.com)

หมายเหตุ

1. กรุณาชำระเงินก่อนการอบรม อย่างน้อย 7 วัน และผู้เข้าอบรมเป็นผู้รับผิดชอบค่าธรรมเนียมการโอนต่างๆ ของธนาคาร
2. ในกรณีที่ไม่สามารถเข้าร่วมการอบรมได้ กรุณาแจ้งล่วงหน้าก่อนการอบรมไม่น้อยกว่า 7 วัน มิฉะนั้นผู้สมัครจะต้องชำระค่าลงทะเบียนเต็มอัตรา
3. ศูนย์ฯ เป็นหน่วยงานที่ได้รับยกเว้นภาษีเงินได้ตามมาตรา 47 (7) (ข) จึงไม่อยู่ในเกณฑ์ที่ต้องถูกหักภาษี ณ ที่จ่าย

ฝ่ายการศึกษาและสัมมนา Tel. 086-990-7142 , 096-618-8503 Fax. 0-2579-4576 E-mail : tst_rdipt@hotmail.com URL : www.rdipt.ku.ac.th